

## liens pour bras Robot

[Arduino et Processing avec un Bras robot Mon club Elec](#)

[Bras robot miniature](#)

[Un autre Bras Robot](#)

## Docs

[ppe\\_bras\\_robotise.pdf](#)

## Datasheets

## Le Bras Robot à réaliser

### Le matériel utilisé

- Un arduino Uno



- [Uno](#)

- Un shield : Arduino sensor shield V5



- [Sensor shield V5](#)

- 5 servo-moteurs S3003 Futaba



- [S3003](#)

- 2 servo-moteurs Tower pro Sg90



- [Sg90](#)

- Base RHB101 pour bras robotique 360°



◦ [la base](#)

- Des pièces à imprimer avec l'imprimante 3D



◦ [les pièces en 3D](#)

- De la petite visserie



◦ [Vis \(exemple...\)](#)

- Une alimentation 230V - 5V 2,5a



◦ [Alim 5v 2,5a](#)

## Le Câblage

- [robot6axes\\_schema-raccordement001.pdf](#)

- R4 => Sortie 4 => base tournante
- R5 => Sortie 5 => 2 servos // support bras equiv Tronc
- R6 => Sortie 6 => 2 servos // support bras equiv Tronc
- R7 => Sortie 7 => equiv epaule
- R8 => Sortie 8 => equiv poigner
- R9 => Sortie 9 => Pinces
- R10 => Sortie 12 => equiv coude



### Les programmes

- [Projet\\_Robot\\_6axes\\_080520171808\\_GL](#)

### exemple de programme :

```
[[start:arduino:robots:programmes|programmes bras robots exemples]]
```

### Librairies

### Les tests

### Les Vidéos

### Le robot assemblé

From: <https://magenealogie.chanterie37.fr/www/fablab37110/> - Castel'Lab le Fablab MJC de Château-Renault

Permanent link: <https://magenealogie.chanterie37.fr/www/fablab37110/doku.php?id=start:arduino:bras-robot&rev=1650639524>

Last update: 2023/01/27 16:08

